**robot@ev3dev:~/lab2$ python3 PID.py**

**Kd:0.00001**

**setpoint,Kp,Ki,Kd,dt: 90 3.95 0 1e-05 0.5**

t,pos: 0 0

t,pos: 0.5 171

t,pos: 1.0 18

t,pos: 1.5 154

t,pos: 2.0 30

t,pos: 2.5 146

t,pos: 3.0 39

t,pos: 3.5 138

t,pos: 4.0 46

t,pos: 4.5 132

t,pos: 5.0 50

t,pos: 5.5 127

t,pos: 6.0 56

t,pos: 6.5 122

t,pos: 7.0 59

t,pos: 7.5 120

t,pos: 8.0 61

t,pos: 8.5 112

t,pos: 9.0 74

t,pos: 9.5 100

t,pos: 10.0 81

t,pos: 10.5 98

t,pos: 11.0 83

t,pos: 11.5 95

t,pos: 12.0 86

t,pos: 12.5 94

t,pos: 13.0 86

t,pos: 13.5 91

t,pos: 14.0 91

t,pos: 14.5 91

t,pos: 15.0 92

t,pos: 15.5 88

t,pos: 16.0 90

t,pos: 16.5 90

**robot@ev3dev:~/lab2$ python3 PID.py**

**Kd:0.00001**

**setpoint,Kp,Ki,Kd,dt: 90 3.95 0 1e-05 0.5**

t,pos: 0 0

t,pos: 0.5 171

t,pos: 1.0 22

t,pos: 1.5 150

t,pos: 2.0 33

t,pos: 2.5 142

t,pos: 3.0 42

t,pos: 3.5 134

t,pos: 4.0 50

t,pos: 4.5 128

t,pos: 5.0 55

t,pos: 5.5 123

t,pos: 6.0 58

t,pos: 6.5 119

t,pos: 7.0 62

t,pos: 7.5 117

t,pos: 8.0 66

t,pos: 8.5 114

t,pos: 9.0 67

t,pos: 9.5 112

t,pos: 10.0 68

t,pos: 10.5 110

t,pos: 11.0 70

t,pos: 11.5 110

t,pos: 12.0 71

t,pos: 12.5 110

t,pos: 13.0 71

t,pos: 13.5 108

t,pos: 14.0 74

t,pos: 14.5 104

t,pos: 15.0 77

t,pos: 15.5 100

t,pos: 16.0 80

t,pos: 16.5 100

t,pos: 17.0 82

t,pos: 17.5 96

t,pos: 18.0 88

t,pos: 18.5 92

t,pos: 19.0 88

t,pos: 19.5 90

t,pos: 20.0 90

**robot@ev3dev:~/lab2$ python3 PID.py**

**Kd:0.00001**

**setpoint,Kp,Ki,Kd,dt: 90 3.95 0 1e-05 0.5**

t,pos: 0 0

t,pos: 0.5 172

t,pos: 1.0 19

t,pos: 1.5 154

t,pos: 2.0 31

t,pos: 2.5 147

t,pos: 3.0 37

t,pos: 3.5 138

t,pos: 4.0 47

t,pos: 4.5 130

t,pos: 5.0 52

t,pos: 5.5 125

t,pos: 6.0 58

t,pos: 6.5 120

t,pos: 7.0 60

t,pos: 7.5 120

t,pos: 8.0 62

t,pos: 8.5 116

t,pos: 9.0 66

t,pos: 9.5 114

t,pos: 10.0 68

t,pos: 10.5 111

t,pos: 11.0 70

t,pos: 11.5 109

t,pos: 12.0 72

t,pos: 12.5 108

t,pos: 13.0 76

t,pos: 13.5 102

t,pos: 14.0 80

t,pos: 14.5 100

t,pos: 15.0 80

t,pos: 15.5 99

t,pos: 16.0 81

t,pos: 16.5 98

t,pos: 17.0 83

t,pos: 17.5 94

t,pos: 18.0 90

t,pos: 18.5 90

**robot@ev3dev:~/lab2$ python3 PID.py**

**Kd:0.00001**

**setpoint,Kp,Ki,Kd,dt: 90 3.95 0 1e-05 0.5**

t,pos: 0 0

t,pos: 0.5 172

t,pos: 1.0 22

t,pos: 1.5 152

t,pos: 2.0 34

t,pos: 2.5 142

t,pos: 3.0 44

t,pos: 3.5 134

t,pos: 4.0 50

t,pos: 4.5 128

t,pos: 5.0 55

t,pos: 5.5 124

t,pos: 6.0 59

t,pos: 6.5 119

t,pos: 7.0 62

t,pos: 7.5 118

t,pos: 8.0 64

t,pos: 8.5 114

t,pos: 9.0 66

t,pos: 9.5 112

t,pos: 10.0 68

t,pos: 10.5 112

t,pos: 11.0 68

t,pos: 11.5 112

t,pos: 12.0 68

t,pos: 12.5 111

t,pos: 13.0 70

t,pos: 13.5 110

t,pos: 14.0 72

t,pos: 14.5 106

t,pos: 15.0 76

t,pos: 15.5 103

t,pos: 16.0 80

t,pos: 16.5 100

t,pos: 17.0 80

t,pos: 17.5 100

t,pos: 18.0 80

t,pos: 18.5 100

t,pos: 19.0 80

t,pos: 19.5 100

t,pos: 20.0 80

t,pos: 20.5 100

t,pos: 21.0 81

t,pos: 21.5 98

t,pos: 22.0 82

t,pos: 22.5 97

t,pos: 23.0 85

t,pos: 23.5 92

t,pos: 24.0 90

t,pos: 24.5 90

**robot@ev3dev:~/lab2$ python3 PID.py**

**Kd:0.00001**

**setpoint,Kp,Ki,Kd,dt: 90 3.95 0 1e-05 0.5**

t,pos: 0 0

t,pos: 0.5 170

t,pos: 1.0 18

t,pos: 1.5 156

t,pos: 2.0 29

t,pos: 2.5 146

t,pos: 3.0 37

t,pos: 3.5 138

t,pos: 4.0 48

t,pos: 4.5 128

t,pos: 5.0 54

t,pos: 5.5 123

t,pos: 6.0 58

t,pos: 6.5 120

t,pos: 7.0 62

t,pos: 7.5 115

t,pos: 8.0 70

t,pos: 8.5 106

t,pos: 9.0 76

t,pos: 9.5 104

t,pos: 10.0 76

t,pos: 10.5 103

t,pos: 11.0 78

t,pos: 11.5 101

t,pos: 12.0 80

t,pos: 12.5 99

t,pos: 13.0 82

t,pos: 13.5 97

t,pos: 14.0 86

t,pos: 14.5 92

t,pos: 15.0 91

t,pos: 15.5 90